送電線用高速ディジタル電力線搬送における周波数領域エコーキャンセラ方式の検討

佐々木 範雄*, 花海 丞* (通研電気), 鈴木 英祐** (東北電力), 安達 文幸*** (東北大学)

Study on Frequency Domain Echo Cancellation Scheme for High-Speed Digital Power Line Carriers.

Norio Sasaski^{*}, Tasuku HNAUMI^{*}(Tsuken Electric Industrial Co., Ltd), Eisuke SUZUKI^{**}(Tohoku Electric Power Co., Inc) Fumiyuki Adachi^{***}(Tohoku University)

We have been studying the high-speed digital power line carrier system (DPLC) using single-carrier(SC) frequency-domain equalization (FDE). The transmission band allocated for high-speed DPLC is 250-450 kHz. Since the same bandwidth is shared by transmission and reception, echo cancellation is necessary. In this paper, we study a frequency domain adaptive filter echo cancellation (FDAFEC) scheme for DPLC. FDAFEC was originally considered for canceling acoustic band echo signals. To the best of authors' knowledge, FDAFEC for DPLC has not been reported yet. We need to optimize the FFT block length and the LMS algorithm step-size. The FFT block length and the LMS step-size are optimized by performing computer simulation in terms of convergence performance and the bit error rate (BER) performance. It is found that the FFT block length is N=2048 and the optimal step-size μ is between 0.0005 and 0.0007. It is confirmed that by using optimal FFT block length and step-size, the high-speed DPLC using the proposed FDAFEC achieves the required BER of 1×10^{-6} at the signal-to-noise ratio (SNR)=26.5dB.

キーワード:送電線,電力線搬送,ディジタル伝送,周波数領域,エコーキャンセラ **Keywords**: Power line transmission, Power line carrier, Digital transmission, Frequency-domain, Echo cancellation.

1. はじめに

電気事業者において,発変電所間の高圧送電線(33kV~ 154 kV)を伝送媒体とする電力線搬送方式は,伝送路の構成 が困難な山間地域などルーラル系電気所へ容易に通信回線の 展開が可能であり,災害時にも高い信頼度が確保される伝送 方式である。この方式は,図1に示すように電気所(SS)の ラインスイッチ(LS)側へ高周波流入を阻止するライントラッ プ(LT)を送電線に直列に挿入し,送電線に高周波的に結合さ せるカップリングキャパシタ(CC)と,高周波のみを通過さ せるカップリングフィルタ(CF)とで送電線路に高周波回路 が形成され,伝送距離は最大で約80kmに及ぶ。周波数帯域 は150kHz~450kHzが割り当てられており,この周波数を幾 つかの帯域に分割し通信チャネルが配置される。

電力線搬送方式においては、電気所に設置する電力系統監 視・制御機器の IP 化や、これに対応する電力保安通信ネッ トワークの IP 化の進展により、アナログ方式からディジタ ル方式への移行が求められている。このため、筆者らはこれ まで、帯域幅 50kHz を用いた 64QAM(Quadrature Amplitude Modulation) シングルキャリア(SC: Single Carrier)伝送による 伝送速度 192kbpsの送電線を用いる電力線搬送方式の実現を 目的として、ディジタル電力線搬送装置の研究・開発を行っ てきた^{(1)~(3)}。さらに今後, 電気事業者では電力システム全体の ICT 化が推進されており, ディジタル電力線搬送装置には帯域幅 200kHz で伝送速度 700kbps 以上の高速化が求められている。このため, 所要の BER(Bit Error Rate) 1×10⁶以下を実現するには,新たな等化方式の開発が必要となる。長遅延で強い周波数選択性を有する送電線路⁽¹⁾で高速伝送を実現するための等化方式としては, 周波数領域等化(MMSE-FDE: Minimum Mean Square Error Frequency-Domain Equalization)方式^{(4).(5)}が適していると考えている。

ところで,送電線用高速ディジタル電力線搬送方式に割当 てられる周波数帯域は,既存アナログ PLC からのチャネル



Fig. 1 Transmission circuit of power line carrier system.

干渉を考慮すると、250kHz~450kHz 間の 200kHz が割当て られている。高速伝送では、より広い帯域幅を必要とするの で、割当てられている帯域を有効に活用するには、送受信で 周波数帯域を共有できるエコーキャンセラ方式が有効な手段 と考える。

ここで、送電線路で生じる遅延波の伝搬経路は複雑で長距 離な伝搬(長遅延)となる⁽¹⁾。送電線路のエコー信号のパス ルートも同様に、図2に示すような長遅延なルートになるも のと推測される。このため課題となるのが、送電線路でエコ ーキャンセル方式に時間領域 FIR(Finite Impulse Response)フ ィルタの適用である。この方式を用いて所要のBER 1×10⁶を 実現するには、FIRフィルタはオーバーサンプリングにより 高精度にエコー信号を推定し、残留エコー信号電力を低減す ることが求められる。従って、エコーキャンセリングフィル タ部にはオーバーサンプリングに対応した膨大なタップ数が 必要となることから、FPGA(Field Programmable Gate Array)に は大規模の乗算・加算回路が必要となり、回路規模と計算速 度の問題から実現が困難になることが考えられる。

このため,回路規模の低減と計算速度の向上には,周波数 領域適応フィルタによるエコーキャンセル方式^{(0,(7)}が適して いると考えられる。しかし,この方式は主に音響エコー信号 の除去を対象に検討したものであり^{(0,(7)},長遅延な送電線路 でディジタル電力線搬送のような高周波領域を対象とした検 討や適用の事例は見受けられない。

そこで本論文では、周波数領域適応フィルタによるエコー キャンセル方式を広帯域伝送が必要となる高速ディジタル電 力線搬送方式へ適用するため、FFT(Fast Fourier Transform)処 理に用いるブロックサイズの検討、高速 LMS (Least Mean Square)アルゴリズム⁽⁸⁾に用いるステップサイズパラメータμ を検討し、最適となる各パラメータ値を明らかにする。そし て、エコー信号と推定エコー信号との平均二乗誤差量(残留 エコー電力)とする MSE(Mean Square Error)の収束特性、周 波数領域におけるエコー信号の除去特性、さらに本提案エコ ーキャンセル方式でエコー信号をキャンセルし、対向局から の信号を受信した時の BER 特性を明らかにする。そして提 案方式は、所要の BER 1×10⁶以下の伝送品質を確保できる ことを示し、高速ディジタル電力線搬送方式として有用であ ることを明らかにする。

本論文の構成は以下のようになっている。第2章では周波 数領域適応フィルタによるエコーキャンセル方式を提案し、 その原理を述べる。3章では実フィールドで得られたエコー 信号の周波数特性から複素インパルス応答を作成する。そし て、作成した複素インパルス応答を用いて、MSE 収束特性、 エコー信号除去スペクトル特性、および BER 特性を計算機 シミュレーションで明らかにし、FFT 処理に用いるブロック サイズと、高速 LMS アルゴリズムに用いるステップサイズ パラメータμの最適値を示す。本提案方式は高速ディジタル 電力線搬送方式に適用可能なことを示し、そして第4章でま とめる。



図 2 送電線路でのエコールート Fig. 2 Echo route on power transmission line.

2. 周波数領域適応フィルタによるエコーキャンセ ル方式の原理

周波数領域適応フィルタとは、入力データ信号を FFT 処 理のポイント数となる N 個のシンボルで分割したブロック で構成し、適応フィルタのタップ重みベクトルの更新を周波 数領域でブロック毎に行なうもので、更新のアルゴリズムに は高速 LMS⁽⁸⁾が用いられる。1 タップフィルタであることで 畳み込みのための加算器が不要となり、FPGA の回路規模の 縮小と計算速度の向上が期待できる。

図3に提案周波数領域エコーキャンセル方式のシステム構 成を示し、原理を説明する。

〈2・1〉入力信号の周波数領域への変換 送信信号シンボ ル系列は連続で,かつ送信ルートナイキストフィルタの出力 信号は無限長となるため,FFT 処理を行うために入力信号 u(t)を有限区間に分割する。エコーチャネルの推定は線形畳 み込み要素としての導出が必要なので,FFT 処理に当たって 50%オーバーラップ保存法を適用する⁽⁹⁾。FFT 処理の1ブロ ックのシンボル数をMとし,n番目のブロックにおける入力 信号u(t)のベクトル表示を $u^{(n)} = [u^{(n)}(0), ..., u^{(n)}(i), ..., u^{(n)}(M-1)]^T とする。また、1ブロック前の入力信号<math>u(t)$ のベクトル 表示を $u^{(n-1)} = [u^{(n-1)}(0), ..., u^{(n-1)}(i), ..., u^{(n-1)}(M-1)]^T とする。$ 50%オーバーラップ保存法で2ブロック連接されたn番目の $ブロック信号<math>u_c^{(n)} = [u_c^{(n)}(0), ..., u_c^{(n)}(M-1), u_c^{(n)}(M)..., u_c^{(n)}(2M-1)]^T$ は次式のように表示できる。

$$\mathbf{u}_{c}^{(n)} = \begin{bmatrix} \mathbf{u}^{(n-1)} \\ \mathbf{u}^{(n)} \end{bmatrix}$$
(1)

 $\mathbf{u}^{(m)}$ のシンボル数は N=2M であり, 次式のように N ポイント FFT を用いて周波数領域信号 $\mathbf{U}^{(n)}_{c} = [U^{(n)}_{c}(0), ..., U^{(m)}_{c}(M-1), U^{(m)}_{c}(M)..., U^{(m)}_{c}(2M-1)]^{T}$ へ変換する。

$$\mathbf{U}_{c}^{(n)} = \mathbf{F}_{N} \mathbf{u}_{c}^{(n)} \tag{2}$$

ここで、F_Nは次式で与えられる N×N の FFT 行列である。

$$\mathbf{F}_{N} = \frac{1}{\sqrt{N}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & e^{-j2\pi \frac{1\times l}{N}} & \cdots & e^{-j2\pi \frac{1\times (N-l)}{N}} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & e^{-j2\pi \frac{(N-1)\times l}{N}} & \cdots & e^{-j2\pi \frac{(N-1)\times (N-l)}{N}} \end{bmatrix}$$
(3)



図 3 周波数領域エコーキャンセラ方式のシステムモデル Fig. 3 System model of frequency domain echo cancellation scheme.

〈2・2〉推定エコー信号と受信エコー信号との誤差信号

時間領域エコー受信信号 (希望応答信号)の第 n 番目ブロ ック $\mathbf{d}^{(n)} = [d^{(n)}(M), ..., d^{(n)}(i), ..., d^{(n)}(2M-1)]^T と,後述する高速$ LMS アルゴリズムにより推定された時間領域エコー信号ブ $ロック <math>\hat{\mathbf{y}}^{(n)} = [y^{(n)}(M), ..., y^{(n)}(i), ..., y^{(n)}(2M-1)]^T との誤差(残留$ $エコー) <math>\mathbf{e}^{(n)} = [e^{(n)}(M), ..., e^{(n)}(i), ..., e^{(n)}(2M-1)]^T$ は次式で定義さ れる。

$$\mathbf{e}^{(n)} = \mathbf{d}^{(n)} - \hat{\mathbf{y}}^{(n)} \tag{4}$$

後述する理由から誤差 $\mathbf{e}^{(n)}$ の前半 $\mathbf{0} \sim M$ -1 番目を破棄する ので $\mathbf{e}^{(n)}$ の要素数は M となる。M 個の要素を持つ誤差 $\mathbf{e}^{(n)}$ と 2M ポイント周波数領域信号 $\mathbf{U}_{\mathbf{e}}^{(n)}$ の複素共役 $\mathbf{U}_{\mathbf{e}}^{(n)*}$ との周波 数領域の相互相関からタップ重みベクトル $\hat{\mathbf{W}}^{(n)}$ を更新する ために、 $\mathbf{e}^{(n)}$ の前に M 個のゼロを挿入し、要素数が 2M の誤 差信号 $\mathbf{e}_{\mathbf{p}}^{(n)}$ を次式のように生成する。

$$\mathbf{e}_{p}^{(n)} = \begin{bmatrix} \mathbf{0} \\ \mathbf{e}^{(n)} \end{bmatrix}$$
(5)

生成した誤差信号 $\mathbf{e}_{p}^{(n)} \geq N$ ポイントの FFT により周波数 領域信号 $\mathbf{E}_{p}^{(n)}$ に変換する。 $\mathbf{E}_{p}^{(n)} = [E_{p}^{(n)}(0), ..., E_{p}^{(n)}(M-1), E_{p}^{(n)}(M)..., E_{p}^{(n)}(2M-1)]^{T}$ は次式のようになる。

$$\mathbf{E}_{p}^{(n)} = \mathbf{F}_{N} \mathbf{e}_{p}^{(n)} \tag{6}$$

〈2·3〉高速 LMS アルゴリズム 複素共役 50%オーバー ラップ信号 **U**_c^{(n)*}と誤差 **E**_p⁽ⁿ⁾との相互相関 **P**⁽ⁿ⁾は次式により 得られる。

$$\mathbf{P}^{(n)} = \mathbf{U}_{n}^{(n)*} \mathbf{E}_{n}^{(n)} \tag{7}$$

ここで $U_{c}^{(n)}$ は $2M \times 2M$ の対角行列であり, $U_{c}^{(n)} = diag[U_{c}^{(n)}(0), ..., U_{c}^{(n)}(k), ..., U_{c}^{(n)}(2M - 1)]$ のように表せる。

次に適応フィルタの周波数領域重みベクトル $\hat{\mathbf{W}}^{(n)}$ の推定 値を導出するにあたり、図3の範囲に示す勾配拘束条件 (Gradient constraint)⁽⁸⁾を適用する。これにより、2M 個の要素 からなる周波数領域適応フィルタの重みが、M 個の要素から なる時間領域重みベクトル $\hat{\mathbf{w}}^{(n)}$ に完全に対応することが保 証される⁽⁸⁾。

そこで勾配拘束条件では、Nポイント IFFT を用いて相互 相関 $\mathbf{P}^{(n)}$ を時間領域信号 $\mathbf{g}^{(n)}$ へと変換し、後半の第 $M \sim 2M$ -1 番目の要素を破棄して $\mathbf{g}_d^{(n)} = [\mathbf{g}_d^{(n)}(0), \dots, \mathbf{g}_d^{(n)}(i), \dots, \mathbf{g}_d^{(n)}(M$ -1)] ^Tを得る。そして、 $\mathbf{g}_d^{(n)}$ の後に M 個の 0 を挿入した時間領域 信号 $\mathbf{g}_a^{(n)}$ を得る。

$$\mathbf{g}_{a}^{(n)} = \begin{bmatrix} \mathbf{g}_{d}^{(n)} \\ \mathbf{0} \end{bmatrix}$$
(8)

さらに、周波数領域適応フィルタの重みベクトル $\hat{\mathbf{W}}^{(n-1)}$ を更 新するため、Nポイント FFT を用いて $\mathbf{g}_a^{(n)}$ を周波数領域信号 G_a⁽ⁿ⁾へと変換する。

$$\mathbf{G}_{a}^{(n)} = \mathbf{F}_{N} \mathbf{g}_{a}^{(n)}$$

この勾配拘束条件の処理により周波数領域でのフィルタリン グが,後述する時間領域での線形畳み込みに対応することに なる。

(9)

次いで,次式に示す更新式により重みベクトル $\hat{\mathbf{W}}^{(n)} = [\hat{W}^{(n)}(0), ..., \hat{W}^{(n)}(M-1), ..., \hat{W}^{(n)}(2M-1)]^T$ を更新 する。

$$\hat{\mathbf{W}}^{(n)} = \hat{\mathbf{W}}^{(n-1)} + \mu \mathbf{G}_a^{(n)} \tag{10}$$

ここで,周波数領域オーバーラップ信号 U_{c} ⁽ⁿ⁾は前述したように $2M \times 2M$ の対角行列であるので,周波数領域推定エコー信号 \hat{Y} ⁽ⁿ⁾は次式のように求めることができる。

$$\hat{\mathbf{Y}}^{(n)} = \mathbf{U}_{\circ}^{(n)} \,\hat{\mathbf{W}}^{(n)} \tag{11}$$

次に N ポイント IFFT より(11)式の $\hat{\mathbf{Y}}^{(n)}$ から時間領域推定 エコー信号 $\hat{\mathbf{y}}^{(n)} = [\hat{y}^{(n)}(0), ..., \hat{y}^{(n)}(M-1), ..., \hat{y}^{(n)}(2M-1)]^T$ を得る。ところで、勾配拘束条件より、 $\hat{\mathbf{y}}^{(n)}$ の前半の第 0~ *M*-1 番目の要素は巡回畳み込みに対応し、後半の第 *M*~2*M*-1 番目の要素は線形畳み込みに対応するので、時間領域エコ ー信号の推定値は後半の第 *M*~2*M*-1 番目が適用される。以 上により、前半の 0~*M*-1 番目の要素を破棄することで<2.2> 節にて述べたように時間領域推定エコー信号 $\hat{\mathbf{y}}^{(n)}$ が得られる。

3. 計算機シミュレーションによる結果

〈3・1〉実送電線路でのエコー信号周波数特性の測定

実送電線路でのエコー信号インパルス応答h(l)をモデル化 するために周波数特性の測定を行った。測定は図1に示すよ うな構成で,送信装置側に周波数オシレータ,受信装置側に スペクトルアナライザを配置した。周波数オシレータの送信 電力は 0dBm とし,伝送帯域となる 250kHz~450kHz 間を 1kHz ステップでスイープし,受信電力値をスペクトルアナ ライザで測定した。

測定結果を図4に示す。この周波数特性の振幅真値データから、シンボル時間間隔 t_p=7.14µs の 1/4 となる時間間隔 t_c=1.79µs の電力インパルス応答を求めるため、ゼロパディングを施した IFFT 処理を行った。これは提案エコーキャンセル方式において、シンボルレートの4倍となるオーバーサンプリングで動作させ、高精度にエコー信号を推定するためである。

さらに、導出した電力インパルス応答に現れた各パスにラ ンダムな位相情報を与え、既存の開発 DPLC 装置に実装され ているエコーキャンセル部のフィルタタップ数を参考に、パ ス数 *L*=768 個からなる複素インパルス応答 \mathbf{h}_e を作成した。 なお、 \mathbf{h}_e のベクトル表示は $\mathbf{h}_e=[h_e(0),...,h_e(i),...,h_e(L-1)]$ であ り、 $E[\sum_{t=0}^{L-1} |h(t)|^2] = 1$ となる。ここで、E[.]は期待値を求める 操作を表す。

(3・2) 計算機シミュレーションの条件 計算機シミュレ ーションの諸元を表 1 に示す。送信データシンボル系列の 64QAM による 140ksymbol/s(7.14µs)を 4 倍オーバーサンプ

表1 計算機シミュレーションの諸元 Table 1 Computer simulation condition

Transmission	Data modulation	64QAM (140ksymbol/s)
	Band-width	196kHz
	Data bit rate	741kbps
Block length	block length	<i>M</i> =1024
	FFT point block length	<i>N</i> =2 <i>M</i> =2048
Echo channel	<i>L</i> =768-path	Over sampling- space 1.79µs
Filter	Root nyquist filter	Roll-off factor=0.4



図4 送電線路におけるエコー受信信号の周波数特性 Fig. 4 Frequency performance of echo receive signal for power transmission line.

リング(1.79 μ s)した入力信号系列をu(t)とし、分割するブロック $u^{(n)}$ のサイズはインパルス応答のパス数L=768 個から FFT 処理のポイント数を考慮し、M=1024 個とした。よって、50% オーバーラップ保存法により2ブロック連接されたブロック $u_{c}^{(n)}$ のサイズはN=2M=2048 個となり、このサイズを FFT および IFFT 処理のポイント数として適用する。

また BER 特性の測定では、本提案エコーキャンセル方式 の特性を評価するために、送受信間のチャネルには遅延波が 存在しない理想チャネルを仮定し、受信適応等化器の BER への影響を取り除いた。送受信のフィルタはロールオフ係数 0.4のルートナイキストフィルタとして、ビットレート741kbps となる無符号で伝送した。

〈3·3〉推定エコー信号とエコー受信信号との誤差特性

推定エコー信号 $\hat{\mathbf{y}}^{(n)}$ と受信エコー信号 $\mathbf{d}^{(n)}$ との誤差量となる残留エコー信号 $\mathbf{e}^{(n)}$ を 256 サンプリングの平均値で MSEの収束時間特性を把握し、(9)式に示す高速 LMS アルゴリズムに用いるステップサイズパラメータ μ のトレーニングシーケンス時における最適値を明らかにするため計算機シミュレーションを行った。

残留エコー信号 e^(m)の MSE 収束特性を図 5 に示す。MSE はエコー受信信号電力で正規化したもので,エコー受信信号 電力との相対値になる。0.0001,0.0003,0.0005, および 0.0007 の4 つのステップサイズ μ を用いた。なお,エコー受信信号 のキャンセル量評価のため,エコーチャネルには雑音電力は 重畳しないものとした。

図5に示すよう,動作開始からのMSEの収束速度とエコ ー推定誤差は,μ=0.0005 と0.0007を用いた場合にほぼ同様 な収束特性を示し,動作開始から約250ms で-60dB 程度の誤 差量になることが分かる。従って,ステップサイズμを0.0005 ~0.0007 とすれば,適度な収束速度で高精度にエコー信号を 推定できるものと考える。

〈3・4〉エコー受信信号とエコー残量信号の周波数特性

受信されたエコー信号のスペクトル特性と,除去されたエ コー信号の残留スペクトル特性との比較により周波数歪の有 無を把握するため計算機シミュレーションを行った。

受信ロールオフフィルタ出力の時間領域エコー受信信号 d⁽ⁿ⁾をサンプリングレート 1.78µs でサンプリングして 1024 サ ンプル FFT を用いて平均電力スペクトルを求めた。また, ステップサイズパラメータ µ を 0.0005 としてエコーキャン セル後の時間領域残留エコー信号 e⁽ⁿ⁾を 1024 サンプル FFT を用いて平均電力スペクトルを求めた。なお,平均電力は1000 回の FFT 試行による平均値である。これらを図6に示す。

図6から分かるように,残留エコー信号の平均電力スペクトルは,伝送帯域内のエコー受信信号を歪なくキャンセルしている結果が示されており,そのキャンセル量は,およそ90dB/0.55kHz 程度であることが分かる。

図6ではロールオフフィルタの阻止域端周波数(±98kHz) 近傍で残留エコー信号が増加する特性が示されている。この 特性要因を明らかにするため,エコーパスが存在しないチャ ネルと,エコーパスが1個(第一パス)のみのチャネルにお ける残留エコー信号の平均電力スペクトルを比較した。結果 を図7に示す。それぞれのエコーチャネルとも同一の残留エ コースペクトルの特性になっている。

このため,阻止域端周波数近傍での電力スペクトルの増加 はエコーチャネルが要因ではなく,以下の要因であるものと 考えている。

本提案方式において希望応答信号となるエコー受信信号 d^{(の}は図 3 に示すよう,受信ロールオフフィルタの出力信号 となるので,エコー信号は伝送路のエコー特性と受信ナイキ ストフィルタ特性とを組み合わせたものになる。このため, ナイキストフィルタの周波数振幅特性は遷移域となる周波数 から阻止域端周波数までは急峻な傾きとなるため,この周波 数領域の振幅特性を正確に表現するには高い周波数分解能で の推定が必要となる。従って,本提案方式で適用した1ブロ ック 1024 サンプリングによる FFT 処理において,解析精度 (0.55kHz)に応じた周波数推定誤差が阻止域端周波数近傍に 顕著に現れ,図6および図7に示す特性になったものと考え られる。しかしながら,その残留電力量は-90dB 程度と小さ な値であり,なおかつロールオフフィルタの減衰量が大き



図 5 残留エコー信号の収束特性

Fig. 5 Convergence performance of residual echo signal.



図 6 エコー受信信号と残留エコー信号の周波数特性 Fig. 6 Frequency performance of echo signal and residual echo signal.



図 7 エコーパス有無でのエコー受信信号と残留エコー信号 の周波数特性



い周波数領域であるので、伝送特性には影響を与えない。

以上より,本提案エコーキャンセル方式は対向局からの受信信号のスペクトルには歪を与えないものと推測され,所要のBERである1×10⁶は十分確保できるものと考える。

〈3·5〉エコー受信信号キャンセル後の BER 特性

相手局受信信号電力と,エコー受信信号電力との電力比を OdB および-5dB (相手局からの受信信号電力が 5dB 低下) に 規定した場合,本提案方式のエコーキャンセリング後に得ら れる受信 BER 特性について計算機シミュレーションを行っ た。なお、トレーニングシーケンスが終了し,対向局との通 信開始以降となるトラッキングモードでのエコーキャンセラ のステップサイズパラメータµは,相手局からの受信信号に よって発散することを防止するため非常に小さい値を適用す る必要がある。このため、送電線は有線伝送路であるのでエ コー受信信号特性は急激には変動しないものと仮定し,本計 算機シミュレーションでは1×10⁹の値を用いた。また送受 信間のチャネルは、<3.2>節でも述べたように本提案エコー キャンセラ方式の評価であるので,対向局とのチャネルは遅 延波の無い理想チャネルを仮定した。

送受信間で64QAMを用いエコーキャンセリング後の受信 SNR 対 BER 特性を図8に示す。相手局受信信号電力と,エ コー受信信号電力との電力比が0dBおよび-5dBのそれぞれ において,理論 BER 特性とほぼ一致する結果が得られてい る。このことから、<3.4>節でも述べたように本提案エコー キャンセル方式は,対向局からの受信信号に歪を与えずエコ 一受信信号をキャンセルでき,かつSNR=26.5dBで所要 BER 1×10⁶を確保している。このことから,50%オーバーラップ 保存法でのFFT ブロックサイズをN=2048とすることで,長 遅延となるエコー信号に十分対応できるものと考える。さら に,受信信号電力よりエコー受信信号電力が大きくなる場合 に対しても同様に所要のBER1×10⁶が得られており,送電 線への着雪などにより相手局からの受信信号電力が低下して も十分に対応できるものと考える。

以上のことから,音響エコーの除去を対象に用いられてき た周波数領域適応フィルタによるエコーキャンセル方式は, 長遅延な送電線路でディジタル電力線搬送のような高周波領 域でも十分適用できることが示され,本提案方式は有用であ り実用的であるものと考える。

4. まとめ

本論文では音響エコーの除去を対象に用いられている周波 数領域適応フィルタによるエコーキャンセル方式について, 長遅延となる送電線路を用い,高周波(250kHz~450kHz) 伝 送となる高速ディジタル電力線搬送方式への適用検討と提案 を行った。

実送電線での測定により、送電線路を用いたシンボルレート140kbpsでの伝送時のエコーチャネル複素インパルス応答をモデル化した。そして、周波数領域適応フィルタを用いる提案エコーキャンセル方式の計算機シミュレーションを実施した。その結果、高速LMSアルゴリズムに用いるトレーニングモードでのステップサイズパラメータルを0.0005~0.0007とすれば、早い収束速度でMSEを小さくできることを明らかにした。また、トラッキングモードでのステップサイズパラメータルを1×10⁹とすることでエコーキャンセラは発散



図 8 BER 特性 Fig. 8 BER performance.

防止ができることを明らかにした。そして, エコーキャンセ リング後の対向局間での受信 BER 特性は理論 BER 特性とほ ぼ一致し,実効ビットレート 741kbps において SNR=26.5dB で所要の BER 1×10⁻⁶を確保できることを示した。

さらに 50%オーバーラップ保存法での FFT ブロックサイ ズを N=2048 とすることで,長遅延となるエコー信号に十分 対応できることも示した。

以上のことから,周波数領域適応フィルタを用いた提案エ コーキャンセル方式は,広帯域伝送を必要とする高速ディジ タル電力線搬送を実現するために十分適用できる。今後は試 作機によるフィールド検証試験を行う予定である。

文 献

- 佐々木範雄,清野賢一,花海丞,織田健志,安達文幸:「送電線路 を用いるディジタル伝送のチャネルモデル化」,電学論(C), Vol.132, No.8, pp.1317-1327(2012)
- (2) 佐々木範雄,花海丞,織田健志,安達文幸:「送電線用ディジタル 電力線搬送における適応等化器」,電学論(C), Vol.132, No.8, pp.258-266(2014)
- (3) 佐々木範雄,花海丞,織田健志,安達文幸:「送電線用ディジタル 電力線搬送における周波数オフセット補償方式」,電学論(C), Vol.135, No.11, pp.1351-1360(2015)
- (4) 山本 哲矢,安達 文幸:「既知系列を利用したシングルキャリア伝送における周波数領域繰り返しチャンネル推定に関する検討」,信 学技報,RCS2011-369,pp317-322(2012)
- (5) 藤村 勇樹, 梅原 大祐, 田野 哲:「周波数領域等化におけるフェージングひずみ補償法」,信学論, Vol.J91-B, No.3, pp250-259(2008)
- (6) 川上裕幸,阿部正英,川又政征:「周波数領域一般化サイドローブキャンセラを用いた適応話者追尾2チャンネルマイクロホンアレーの計算量削減」,信学ワークショップ(第15回回路とシステム),pp405-410(2002)
- (7) L Garcia, J A-Beracoechea, S Torres-Guijarro and F Casajus-Quiros : "The Conjugate Gradient Partitioned Block Frequency-Domain Adaptive Filter for Multichannel Acoustic Echo Cancellation", in *Proc. 14th European Signal Processing Conference*(2006)
- (8) Simon Haykin(著),鈴木博(訳)他:「適応フィルタ理論」,科学技術出版, pp507-510, pp514-515 (2001)
- (9) Simon Haykin : "ADAPTIV FILTER THEORY", Person Education, pp. 345 (2014)